

Français	Português	Italiano	Español	中文	日本語	Русский язык								
barrière réflex Notice d'instruction	Barreira de luz de reflexão Manual de instruções	Relé fotoelétrico a reflexão Instruções para o uso	Barrera fotoeléctrica de reflexión Instrucciones de uso	反射式光柵 操作说明	リフレクタ形光電センサ 取扱説明書	Отражательный фоторельефный барьер Руководство по эксплуатации								
Consignes de sécurité														
<ul style="list-style-type: none"> Lire la notice d'instruction avant la mise en service. Confier le raccordement, le montage et le réglage uniquement à un personnel spécialisé. Il ne s'agit pas d'un composant de sécurité au sens des directives machines CE. UL: The device shall be supplied from an isolating transformer having a secondary overcurrent protective device that complies with UL 248 to be installed in the field rated either: <ul style="list-style-type: none"> a) max 5 amps for voltages 0 ~ 20 V (0 ~ 28.3 V peak), or b) 100 / Vp for voltages of 20 ~ 30 V (28.3 ~ 42.4 V peak) Alternatively, they can be supplied from a Class 2 power supply. UL Environmental Rating: Enclosure type 1 Protéger l'appareil contre l'humidité et les impuretés lors de la mise en service. Cette notice d'instruction contient des informations nécessaires pendant toute la durée de vie du capteur. 														
Utilisation conforme														
WL9(M4)(G)C-3Pxxx(Axx) est une barrière de lumière optoélectronique (appelée capteur dans ce document) qui permet la détection optique sans contact d'objets, d'animaux et de personnes. Un réflecteur est nécessaire à son fonctionnement. Toute autre utilisation ou modification du produit annule la garantie de SICK AG. DéTECTEUR à réflexion directe avec option de détection d'objets transparents.	WL9(M4)(G)C-3Pxxx(Axx) é uma barreira de luz de reflexão optoeletrônica (chamada de "sensor" neste documento) que permite a detecção óptica sem contato de objetos, animais e pessoas. Um refletor é necessário para o funcionamento. Qualquer utilização diferente ou alteração do produto provocam a perda da garantia da SICK AG. Sensor fotoelétrico a reflexão com opção adicional para a detecção de objetos transparentes (WLxG-xxx).	WL9(M4)(G)C-3Pxxx(Axx) é um fotocelular optoelectrónico de reflexão (doravante denominado "sensor") utilizado para a detecção óptica, sem contato, de objetos, animais e pessoas. Para que funcione é necessário um reflector. Qualquer uso diferente ao previsto ou modificação no produto invalidará a garantia por parte da SICK AG. Sensor fotoelétrico a reflexão com opção suplementar para o riconoscimento degli oggetti trasparenti (WLxG-xxx).	WL9(M4)(G)C-3Pxxx(Axx)是一种光电反射式光柵(下文简称“传感器”),用于物体、动物和人体的非接触式光学检测。配备了反射镜或贴片。如果滥用本品或擅自更改产品,则SICK AG公司所作之质量承诺均将失效。	WL9(M4)(G)C-3Pxxx(Axx) 是反射式光柵(以下简称为“传感器”)，用于物体、动物等非接触式光学检测。配备了反射镜或胶贴。如果滥用本品或擅自更改产品，则SICK AG公司所作之质量承诺均将失效。	WL9(M4)(G)C-3Pxxx(Axx) 是反射式光柵(以下简称为“传感器”)，而物体、动物等非接触式光学检测是由反射镜或胶贴来实现的。该装置由SICK AG公司生产，如果在使用过程中对产品进行任何修改或误用，将失去SICK AG公司的保修。对于传感器的任何修改或误用，SICK AG公司都将不承担保修责任。	WL9(M4)(G)C-3Pxxx(Axx) 是反射式光柽(以下简称为“传感器”)，而物体、动物等非接触式光学检测是由反射镜或胶贴来实现的。该装置由SICK AG公司生产，如果在使用过程中对产品进行任何修改或误用，将失去SICK AG公司的保修。对于传感器的任何修改或误用，SICK AG公司都将不承担保修责任。								
Mise en service														
<p>1 Comparer la distance entre le capteur et le réflecteur avec le diagramme [voir H] correspondant (x = portée, y = réserve de fonctionnement).</p> <p>2 Monter le capteur et le réflecteur sur des équerres de fixation adaptées (voir la gamme d'accessoires SICK). Aligner le capteur sur le réflecteur. Respecter le couple de serrage maximum autorisé du capteur de 0.6 Nm.</p> <p>3 Fonctionnement en mode I/O standard (SIO) : Le raccordement des capteurs doit s'effectuer hors tension ($U_s = 0$ V). Selon le mode de raccordement, respectez les informations contenues dans les schémas [B]: <ul style="list-style-type: none"> Raccordement du connecteur : affectation des broches Câble : couleur des fils Fonctionnement en mode IO-Link : raccorder l'appareil au maître IO-Link correspondant et l'intégrer au maître ou à la commande par IODD / bloc de fonctions. IODD et bloc de fonctions peuvent être téléchargés sous la rubrique "I/O" à l'adresse www.sick.com. Après avoir terminé tous les raccordements électriques, activer l'alimentation électrique ($U_s > 0$ V) somme après à connexion de toutes les connexions électriques. Non le sensore o LED indicador verde accende (modo SIO) s'allume ou commence a piscar (modo IO-L). </p> <p>Explications relatives au schéma de raccordement (schéma B) : Sorties de commutation Q ou /Q (conforme au graphique B): Salidas de comutación Q o /Q (según figura B):</p>		<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Observar el torque de aperto máximo permitido del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Operación en modo I/O estándar (SIO): A conexión de los sensores debe ser realizada en estado desenergizado ($U_s = 0$ V). Conforme al tipo de conexión, devén ser observadas las instrucciones en los gráficos [B]: <ul style="list-style-type: none"> Conector Pin-out Cable: Colores de los hilos Operación en modo IO-Link: conectar el dispositivo a un mestre IO-Link adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. Instalar o ligar a alimentación de tensión ($U_s > 0$ V) somme após a conexión de todas as conexões elétricas. No sensor o LED indicador verde acende (modo SIO) s'allume ou começa a piscar (modo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexões (Gráfico B): Saídas de comutación Q ou /Q (conforme ao gráfico B): Saídas comutadas Q ou /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el bloco de funciones. La hoja de datos IODD y el bloco de funciones se encuentran disponibles para su descarga en la página web www.sick.com indicando la referencia. No aplicar o conectar la fuente de alimentación ($U_s > 0$ V) hasta que no se hayan finalizado todas las conexiones eléctricas. En el sensor se ilumina el LED indicador verde (modulo SIO) o comienza a parpadear (modulo IO-L). </p> <p>Explicaciones relativas ao esquema de conexión (figura B): Salidas comutadas Q o /Q (segundo figura B):</p>	<p>1 Comparar la distancia entre el sensor y el reflector con el diagrama correspondiente (véase fig. H) (x = distancia de comutación, y = reserva de funcionamiento).</p> <p>2 Montar el sensor y el reflector su los puntos de fijación adecuadas (ver línea de accesorios de SICK). Orientar el sensor y el reflector entre sí. Respetar el momento torcente máximo admisible del sensor de 0.6 Nm.</p> <p>3 Funcionamiento en modalidad I/O standard (SIO): Los sensores deben conectarse en tensión ($U_s = 0$ V). Debe tenerse en cuenta la información de las figuras [B] en función de cada tipo de conexión: <ul style="list-style-type: none"> Conexión de enchufes: asignación de terminales Cable: color del hilo Funcionamiento en modalidad IO-Link: conectar el dispositivo a un IO-Link-Master adecuado e integrarlo en el maestro o en el control con la ayuda de la hoja de datos IODD y el blo</p>