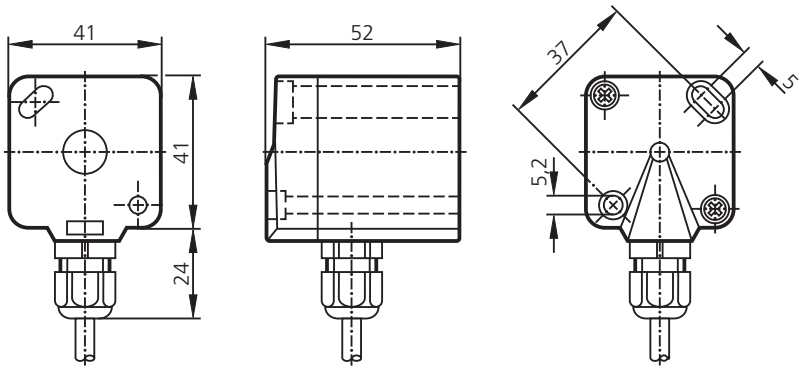
EC2060

Neigungssensor

± 20°

11...15 V DC

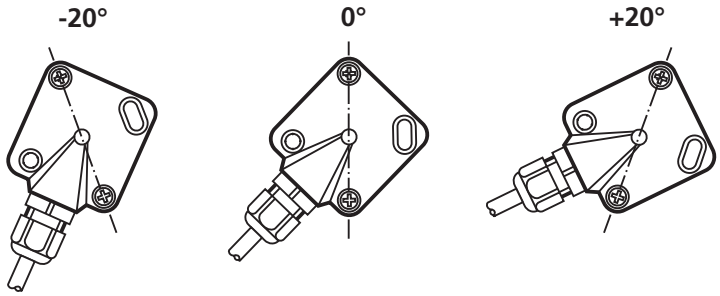
Ausgang 4...20 mA



Verwendung

Erfassung des absoluten Neigungswinkels

Betriebsspannung	[V]	11...15 DC
Stromaufnahme max.	[mA]	< 35
Ausgang	[mA]	Stromausgang 4...20
Ausgangsfunktion		I_a = 12 mA + sin (α) x 23,36 mA
Lastwiderstand	[Ω]	200...400 (gegen Signalmasse am Ausgang)
Kurzschlussschutz		gegen U_B und gegen Masse
Verpolungssicher, überlastfest		•
Winkelbereich (α)	[°]	± 20
Nullpunktfehler	[°]	< ± 7 (der Nullpunktfehler kann durch Justage des Geräts um ± 4° kompensiert werden)
Wiederholgenauigkeit	[°]	0,1
Umgebungstemperatur	[°C]	-30...+85
Schutzart, Schutzklasse		IP 67 ⧈
Gehäusewerkstoff		Kunststoff (Nyrol, PPE)
Anschluss		M12-Steckverbinder; 4-polig; 0,2 m Kabel
Anschlussbelegung		1 = L+ / 2 = nc / 3 = L- / 4 = Ausgang
Einbaulage		



EC2060

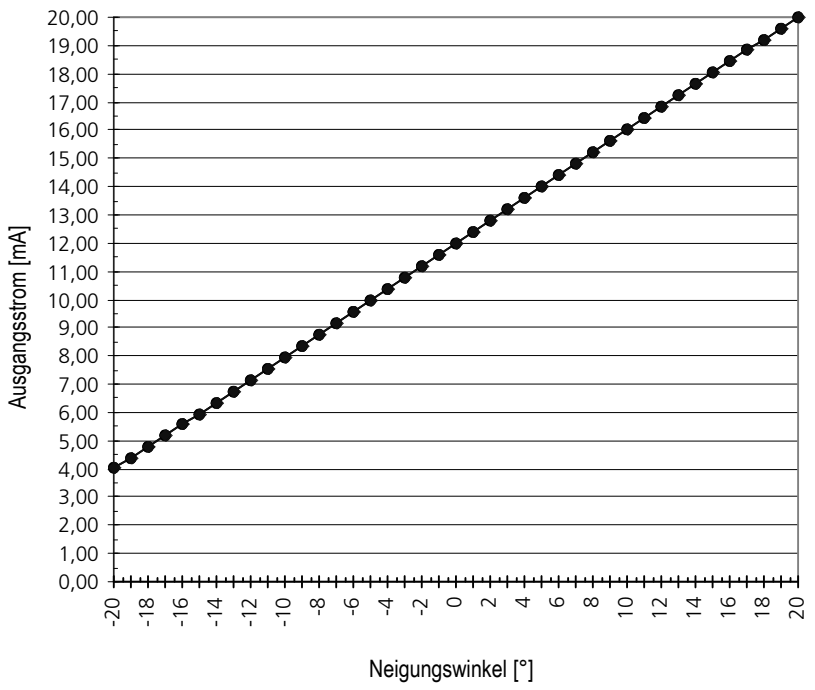
Neigungssensor

± 20°

11...15 V DC

Ausgang 4...20 mA

Kennlinie



Neigungswinkel [°]	Ausgangsstrom [mA]
-20	4,01
-19	4,39
-18	4,78
-17	5,17
-16	5,56
-15	5,95
-14	6,35
-13	6,75
-12	7,14
-11	7,54
-10	7,94
-9	8,35
-8	8,75
-7	9,15
-6	9,56
-5	9,96
-4	10,37
-3	10,78
-2	11,18
-1	11,59
0	12,00
1	12,41
2	12,82
3	13,22
4	13,63
5	14,04
6	14,44
7	14,85
8	15,25
9	15,65
10	16,06
11	16,46
12	16,86
13	17,25
14	17,65
15	18,05
16	18,44
17	18,83
18	19,22
19	19,61
20	19,99

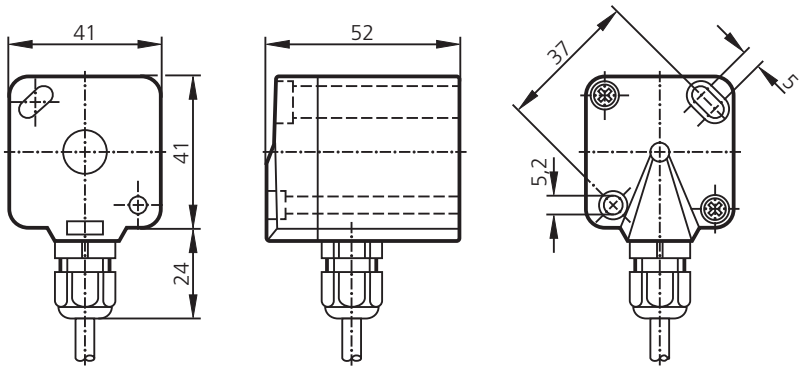
EC2060

Inclination sensor

± 20°

11...15 V DC

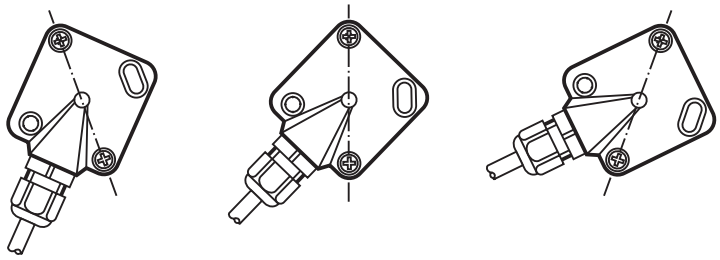
Output 4...20 mA



Application	detection of the absolute angle of inclination

Operating voltage	[V]	11...15 DC
Current consumption max.	[mA]	< 35
Output	[mA]	current output 4...20
Output function		I_a = 12 mA + sin (α) x 23.36 mA
Load impedance	[Ω]	200...400 (to signal ground at the output)
Short-circuit protection		to UB and to ground
Reverse polarity / overload protection		•
Angular range (α)	[°]	± 20
Offset zero point error	[°]	< ± 7 (the offset zero point error can be reduced by ± 4° by adjustment of the unit)
Repeatability	[°]	0,1
Operating temperature	[°C]	-30...+85
Protection		IP 67 ⧈
Housing material		plastic (nyrol, PPE)
Connection		M12 connector; 4-pole; 0.2 m cable
Wiring		1 = L+ / 2 = nc / 3 = L- / 4 = output
Mounting position		

-20° **0°** **+20°**



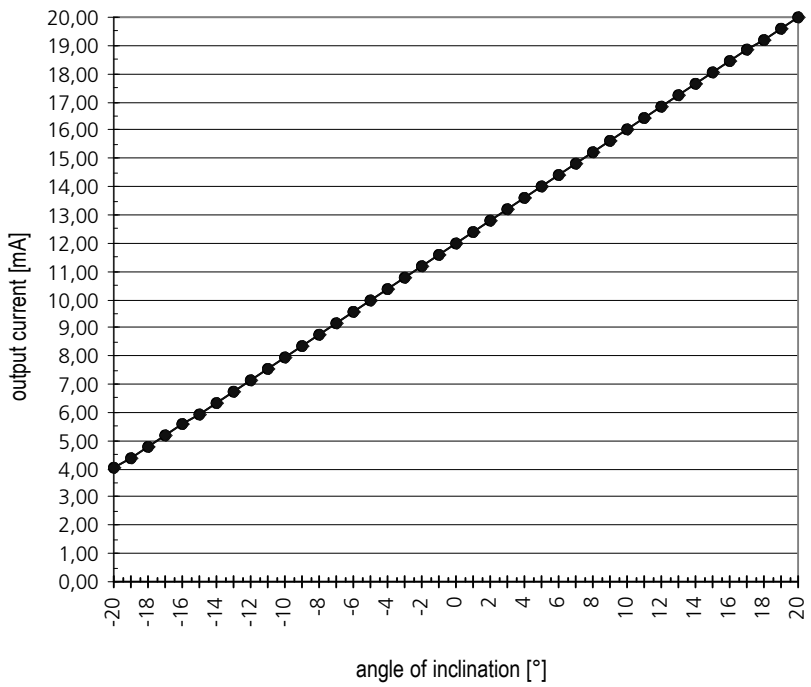
EC2060

Inclination sensor

± 20°

11...15 V DC

Output 4...20 mA



angle of inclination [°]	output current [mA]
-20	4,01
-19	4,39
-18	4,78
-17	5,17
-16	5,56
-15	5,95
-14	6,35
-13	6,75
-12	7,14
-11	7,54
-10	7,94
-9	8,35
-8	8,75
-7	9,15
-6	9,56
-5	9,96
-4	10,37
-3	10,78
-2	11,18
-1	11,59
0	12,00
1	12,41
2	12,82
3	13,22
4	13,63
5	14,04
6	14,44
7	14,85
8	15,25
9	15,65
10	16,06
11	16,46
12	16,86
13	17,25
14	17,65
15	18,05
16	18,44
17	18,83
18	19,22
19	19,61
20	19,99

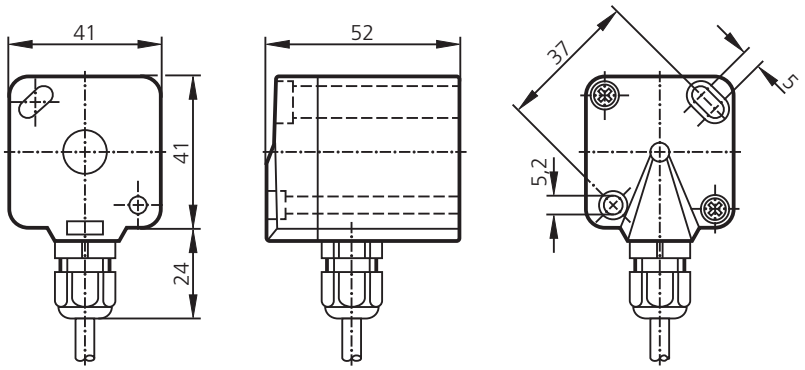
EC2060

Capteur d'inclinaison

± 20°

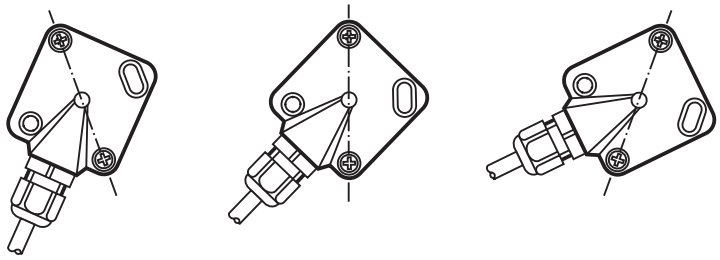
11...15 V DC

Sortie 4...20 mA



Application	détection de l'angle d'inclinaison absolus
Tension d'alimentation [V]	11...15 DC
Consommation maxi [mA]	< 35
Sortie [mA]	sortie courant 4...20
Fonction sortie	I_a = 12 mA + sin (α) x 23,36 mA
Résistance de charge [Ω]	200...400 (entre la masse et la sortie)
Protégé: courts-circuits	entre UB et la masse
Protégé: inv. de pol. et surcharges	•
Plage d'inclinaison (α) [°]	± 20
Déviation résiduelle [°]	< ± 7 (la déviation résiduelle peut être réduite à ± 4° l'ajustage du boîtier)
Répétabilité [°]	0,1
Température ambiante [°C]	-30...+85
Protection	IP 67 ⧈
Boîtier	plastique (nyrol, PPE)
Raccordement	embase M12; 4 broches; 0,2 m câble
Schéma de branchement	1 = L+ / 2 = nc / 3 = L- / 4 = sortie
Position de montage	

-20° **0°** **+20°**



EC2060

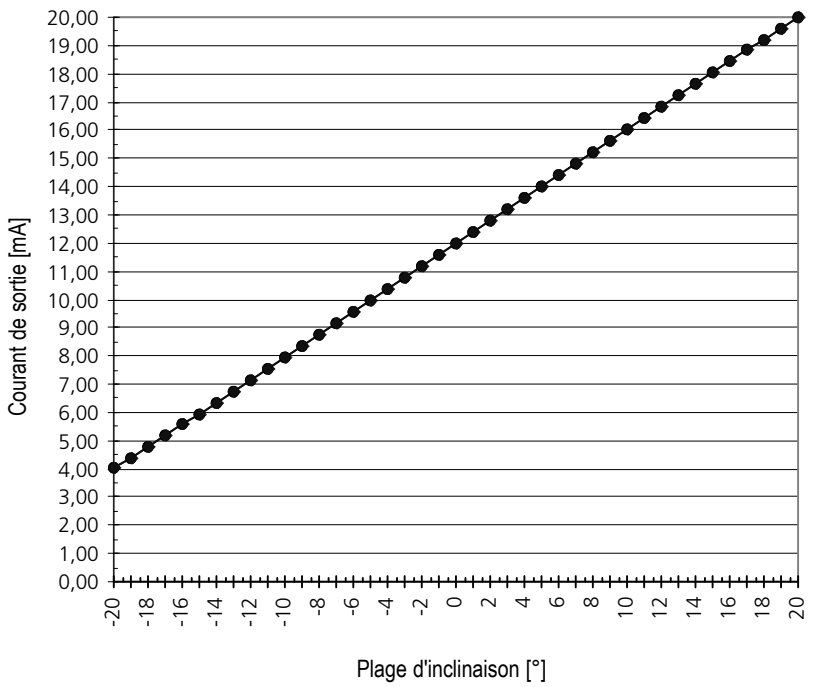
Capteur d'inclinaison

± 20°

11...15 V DC

Sortie 4...20 mA

Caractéristique



Plage d'inclinaison [°]	Courant de sortie [mA]
-20	4,01
-19	4,39
-18	4,78
-17	5,17
-16	5,56
-15	5,95
-14	6,35
-13	6,75
-12	7,14
-11	7,54
-10	7,94
-9	8,35
-8	8,75
-7	9,15
-6	9,56
-5	9,96
-4	10,37
-3	10,78
-2	11,18
-1	11,59
0	12,00
1	12,41
2	12,82
3	13,22
4	13,63
5	14,04
6	14,44
7	14,85
8	15,25
9	15,65
10	16,06
11	16,46
12	16,86
13	17,25
14	17,65
15	18,05
16	18,44
17	18,83
18	19,22
19	19,61
20	19,99