

## 48 pasos/vuelta, Ø 58 mm 4 fases ref Bajo pedido



- 48 pasos/vuelta (7°5)
- Potencia absorbida : 10 W
- 2 o 4 fases

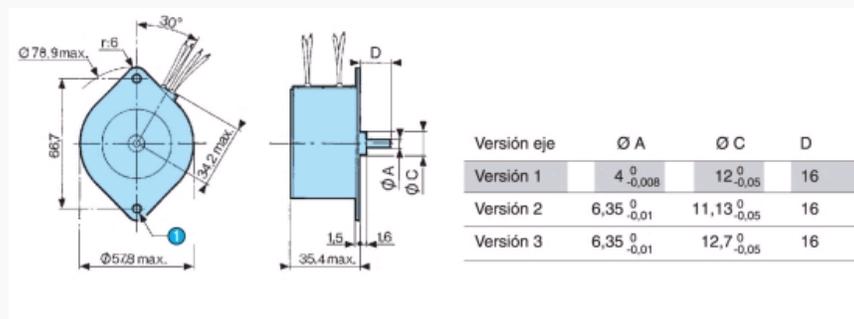
### Referencia

	Tipo	Tipo	Número de fases	Mando electrónico utilizado	Resistencia por fase (ö)	Inductancia por fase (mH)	Intensidad por fase (A)	Tensión en los bornes del motor (V)
<b>82 930 015</b>	4 fases	82 930 04		Unipolar	32	47	0,39	12,5

### Características

Potencia absorbida (W)	10
Par de mantenimiento (mNm)	155
Ángulo de paso (°)	7,5
Precisión de posicionamiento (%)	5
Inercia del motor (gcm <sup>2</sup> )	84
Par de distensión máximo (mNm)	12
Temperatura máxima del devanado (°C)	120
Temperatura de almacenamiento (°C)	-40 → +80
Resistencia térmica bobinado - aire ambiental (°C/W)	7
Resistencia de aislamiento (a 500 Vcc) (MΩ) según normas NFC 51200	> 10 <sup>3</sup>
Tensión de aislamiento (50 Hz, 1 Minuto) (V) según normas NFC 51200	> 600
Longitud de los hilos (mm)	250
Masa (g)	340
Grado de protección	IP40

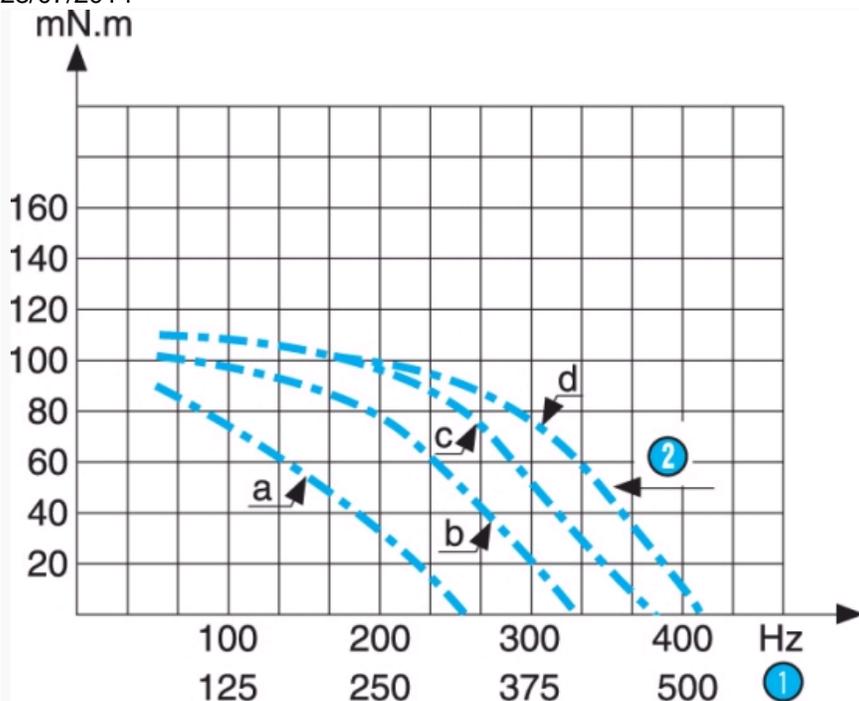
### Dimensiones (mm)



Nº	Referencia
①	2 orificios de fijación Ø 4,4

### Curvas

4 fases

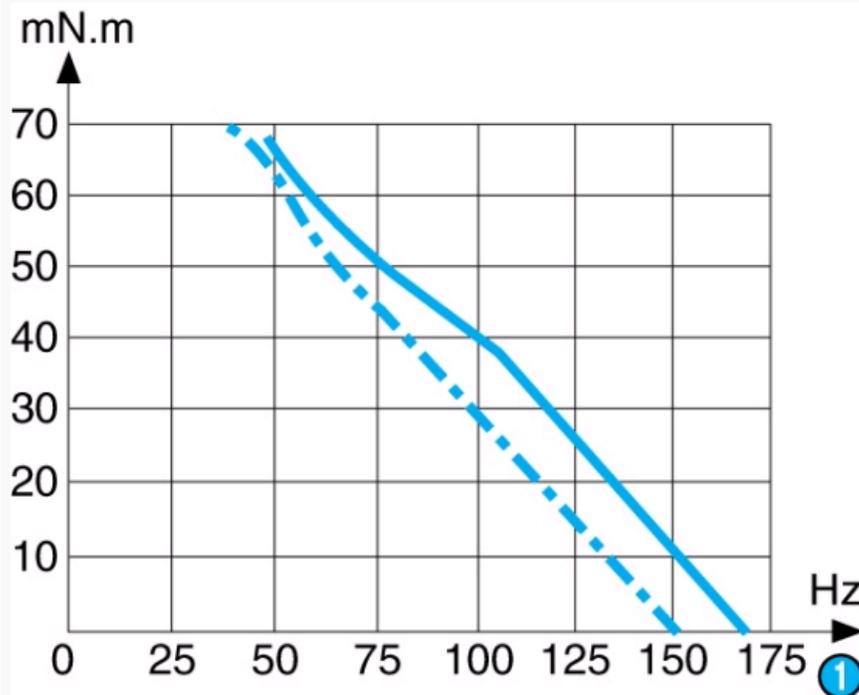


Inercia de la cadena de medición : 3,4 g.cm<sup>2</sup> a = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = 0 b = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = R motor c = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = 2 R motor d = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = 3 R motor Las mediciones se realizan con pasos completos y 2 fases alimentadas.

Nº	Referencia
1	rpm
2	Parada/arranque

**Curvas**

4 fases

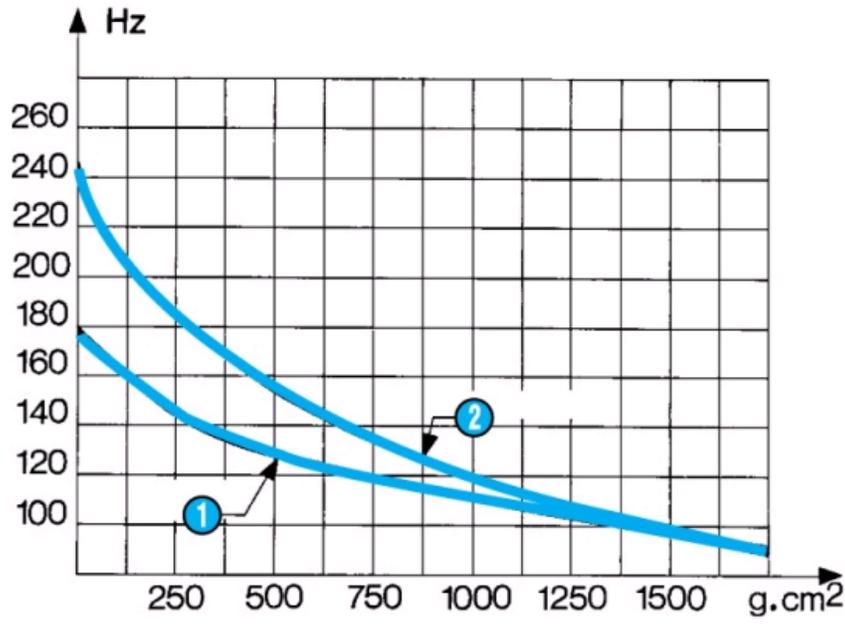


Inercia de la cadena de medición : 3,4 g.cm<sup>2</sup> a = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = 0 b = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = R motor c = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = 2 R motor d = control con tensión constante con Rs (resistencia serie) = 3 R motor Las mediciones se realizan con pasos completos y 2 fases alimentadas.

Nº	Referencia
1	rpm

**Curvas**

Curvas de frecuencia límite de parada/arranque en función de la inercia exterior accionada con par antagonista nulo. Medición con U constante.



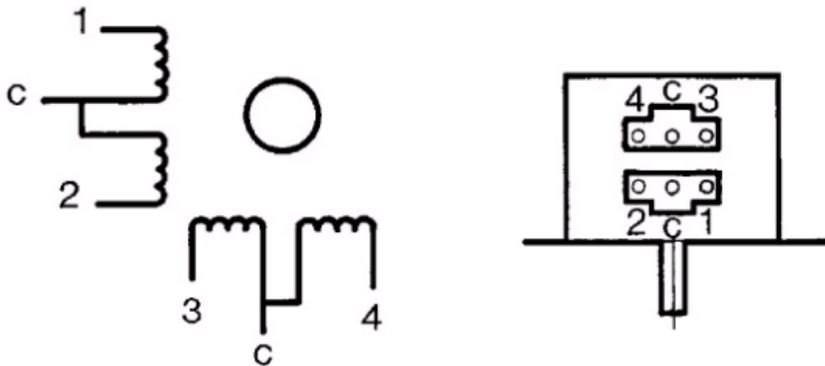
Nota : Condiciones de medición : Tam = 25 °C, motor frío

Nº	Referencia
1	2 fases
2	4 fases

**Esquemas y conexiones**

4 fases

	1	2	3	4
1	-		-	
2	-			-
3		-		-
4		-	-	
5	-		-	



Secuencia de excitación para rotación en sentido horario : 2 fases alimentadas (vista desde el lado del eje, parte frontal) Comunes conectados al potencial positivo

Nº	Referencia

**Productos adaptados, consúltenos**

- Eje de salida especial
- Bobinas especiales
- Longitud del cable específico
- Conectores especiales